



# 論文賞

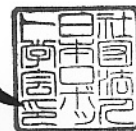
金子健二殿外6名

脚タスクモデルを用いた2足歩行ヒューマノイドロボットによる  
人の舞踊動作の再現

あなたが日本ロボット学会誌24巻3号に  
発表された標記論文はロボット学の発展に  
対して貢献するところ大なるものと認められます  
よってここに2008年度日本ロボット学会論文賞  
として本状および賞牌を贈呈し表彰いたします

2008年9月10日

法 則 日本ロボット学会



会長 佐藤知正

